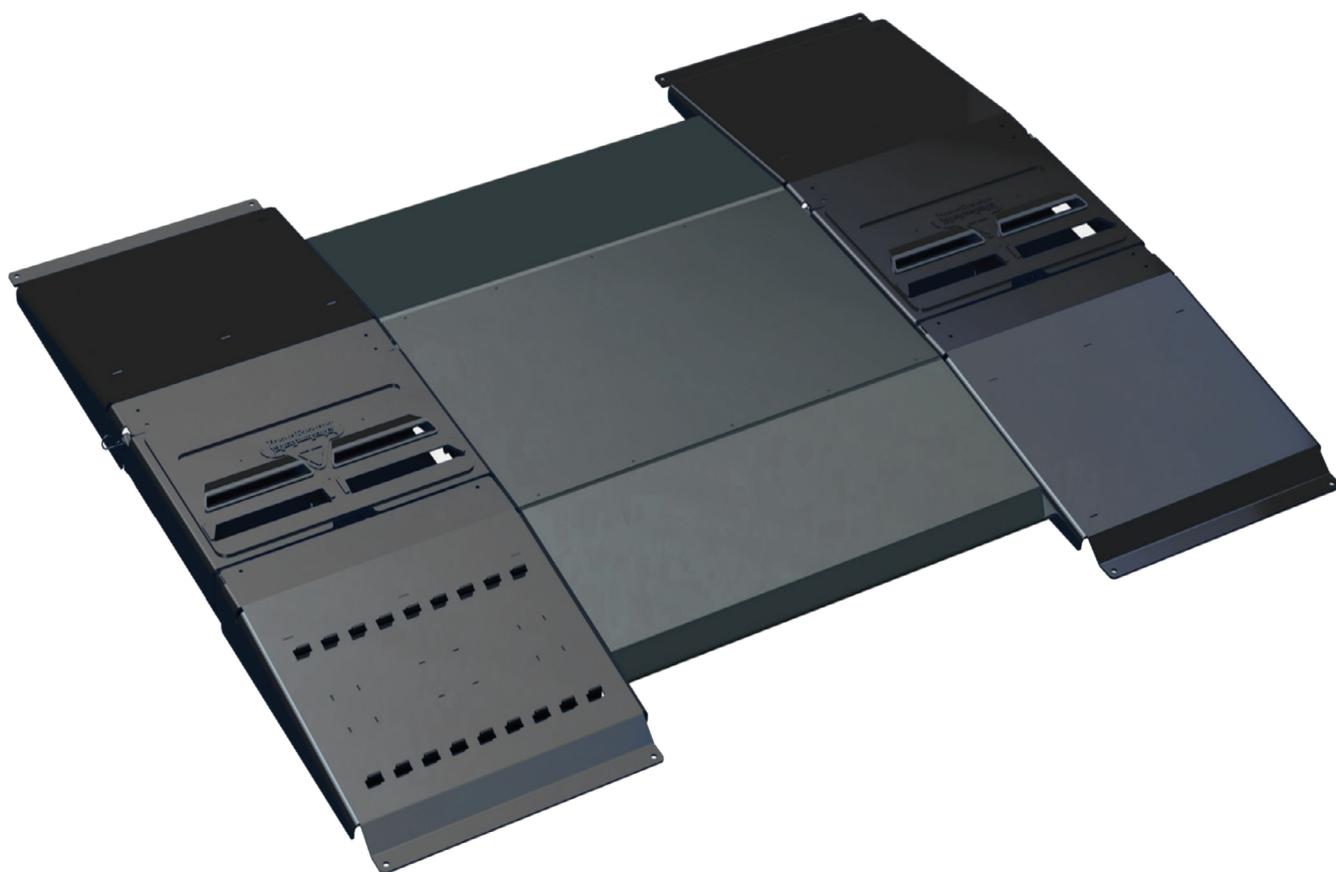


**ISTRUZIONI PER
L'INSTALLAZIONE**



**TREADREADER
RAMPA MONTATA IN SUPERFICIE**

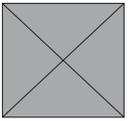
TOTAL SHOP SOLUTIONS

TREADREADER INSTALLATION INSTRUCTIONS: DRIVEOVER SURFACE MOUNTED RAMP

VERSION: 1.4

LANGUAGE: ITALIAN

REVISION DATE: FEB.2022



CONTENUTO

01 • Requisiti di sistema	04
1.1 Requisiti di alimentazione	04
1.2 Requisiti dell'aria	04
1.3 Considerazioni ambientali	04
02 • Oggetto della fornitura	05
2.1 Elementi inclusi	05
2.2 Elementi non inclusi	05
03 • Layout di sistema	06
3.1 Disegni di layout	06
3.2 Posizioni cabinet PC	08
3.3 Supporto centrale telecamera	08
3.4 Supporto fuori centro della telecamera	09
04 • Istruzioni per l'installazione	10
05 • Collegamento di cavi all'armadio elettrico	29
5.1 Guarnizioni del cabinet	31
06 • Software	32
6.1 Sequenza di accensione del sistema	32
6.2 Sequenza di accensione del sistema	33
6.2.1 Login/password TreadManager	34
6.2.2 ALPR	35
6.2.3 Vista telecamere	35
6.2.4 Supporto da remoto	35
07 • Supporto durante l'installazione	37

01 • Requisiti di sistema

1.1 Requisiti di alimentazione

Il cabinet è alimentato da un cavo IEC da 120/240 VAC. Il cavo di alimentazione IEC AC NON è fornito in dotazione.

Tutti i componenti del cabinet, insieme alla rampa stessa, sono alimentati da una PSU da 10A e 12VDC.

Il sistema è dotato di un cavo singolo da 10 m per collegare la rampa al cabinet. Questo cavo trasporta sia segnali di dati sia 12VDC per alimentare la rampa e funziona a 50Hz e 60Hz.

1.2 Requisiti dell'aria

Per l'impianto di pulizia e l'otturatore meccanico è necessaria aria compressa. La pressione deve essere MAX 10bar con un livello inferiore impostato su MIN 8bar; l'unità è dotata di un maschio standard da ¼ pollici e di un adattatore tubi da 8mm a innesto.

Montare l'isolatore per TreadReader e il regolatore dell'aria con filtro dell'aria essiccata pulita evita la contaminazione di otturatori, pistoni e finestre di sensori.

1.3 Considerazioni ambientali

La rampa di misurazione non deve essere installata all'aperto o in aree esposte alla pioggia. È consentito lavare le rampe con un getto d'acqua. Tuttavia, è vietata l'installazione in aree con acqua stagnante o allagamenti.

Non lavare mai a pressione.



N.B.:

- È consigliabile utilizzare grasso al rame sui fissaggi del coperchio della scatola di attivazione; su tutti i fissaggi della rampa si usa grasso anti-grippante che però non è necessario per gli elementi di fissaggio al pavimento.
 - Alimentazione aria min. 10 bar filtrata ed essiccata.
 - I sensori hanno numeri di serie: il numero più basso è presente a sinistra.
-

02 • Oggetto della fornitura

2.1 Elementi inclusi

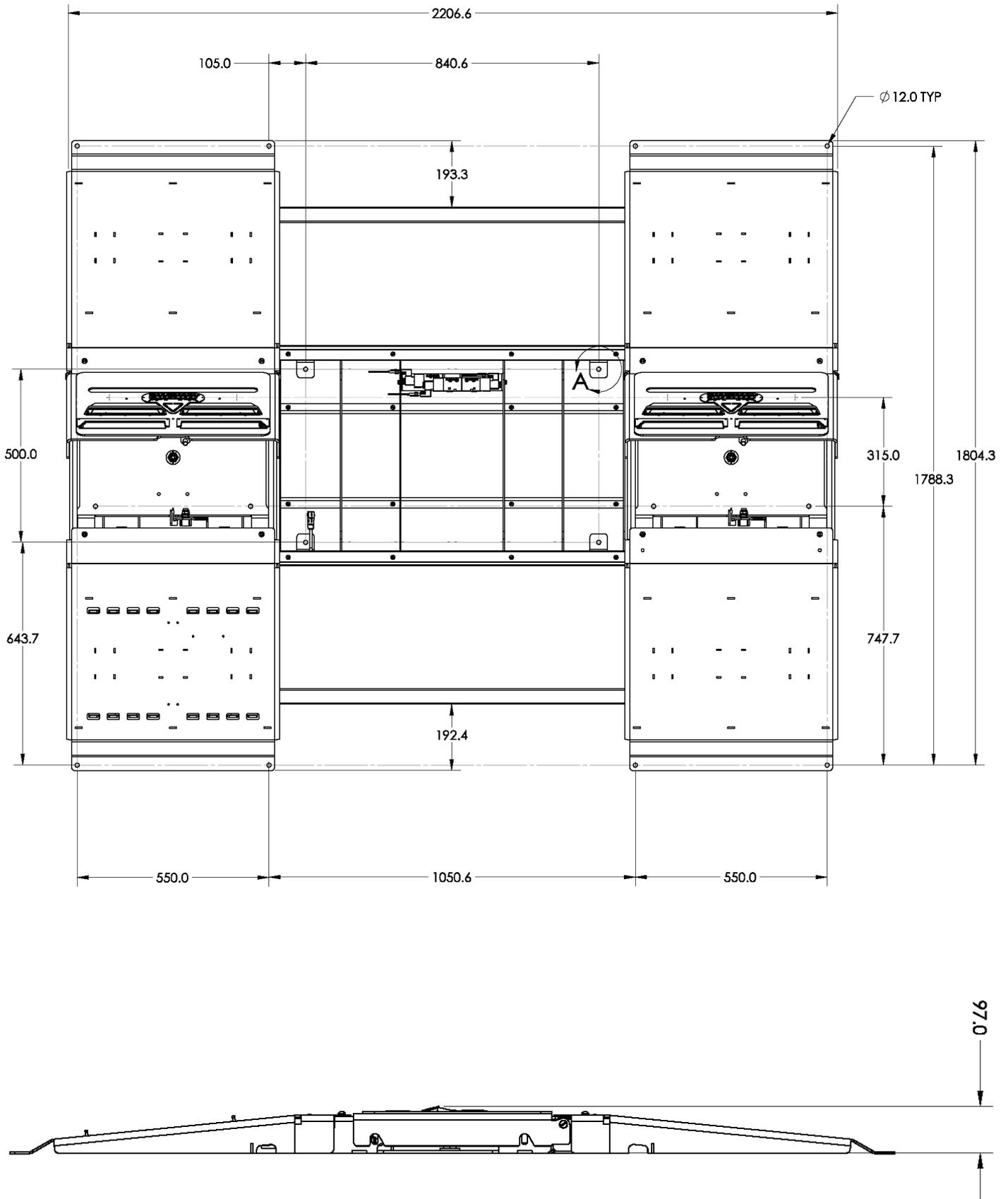
- Telecamera ALPR
- Scatola di attivazione
- Cabinet PC
- Cavo da 10 mm
- 2 cavi da 2,5m
- Tubo dell'aria da 8mm
- Sezione centrale e coperchio
- Rampa di attivazione x 1
- Rampe x 3
- Sensori x 2
- Tubo dell'aria di alimentazione da 8mm
- Rondelle e viti coperchio centrale
- Fissaggi da rampa ad alloggiamento sensori

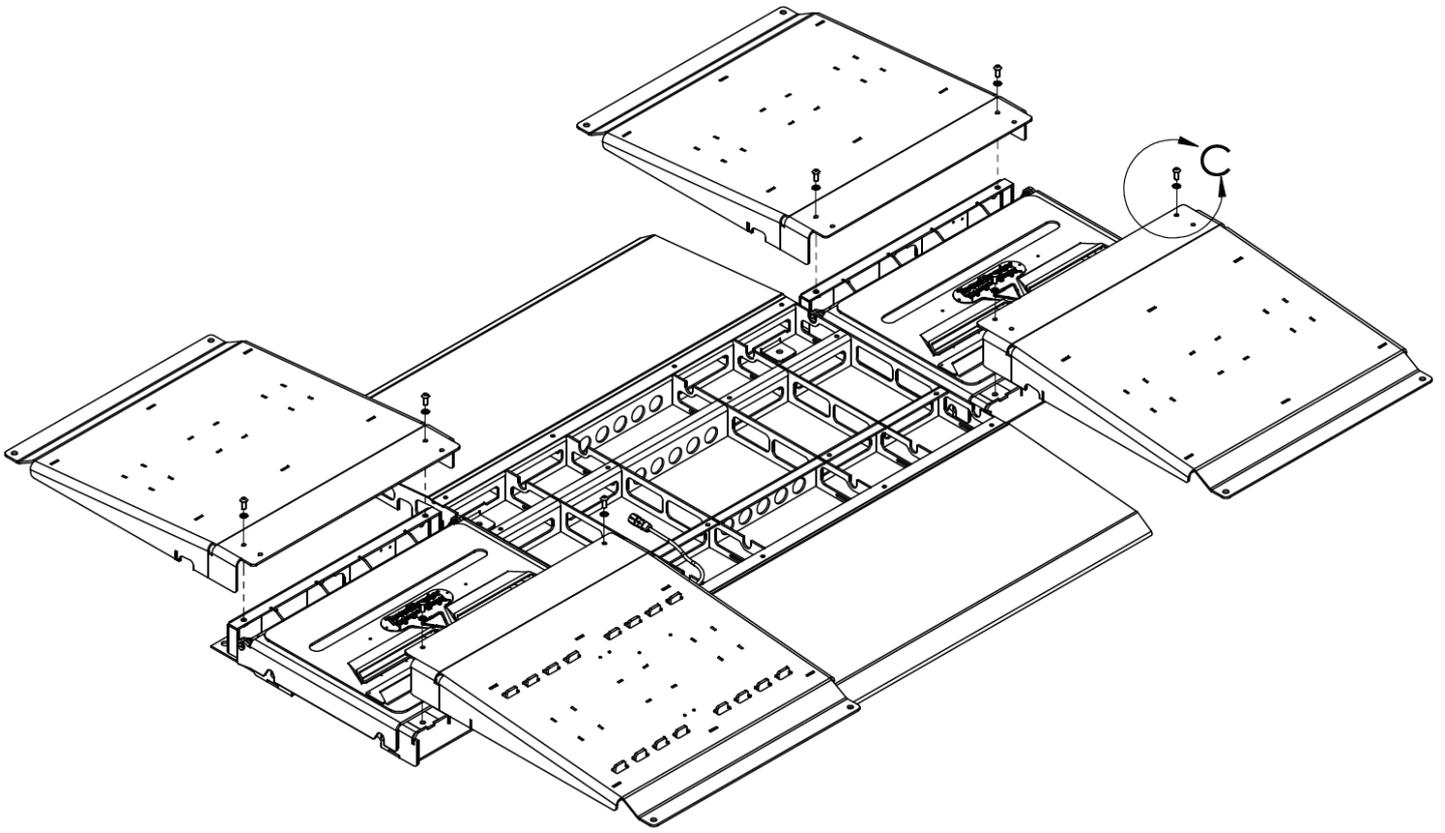
2.2 Elementi non inclusi

- I fissaggi utilizzati per ancorare a terra la sezione centrale e l'alloggiamento del sensore devono essere adeguati al tipo di pavimento. Diametro 10mm
- I raccordi dell'aria da collegare all'alimentazione principale includono un isolatore.
- Regolatore dell'aria con filtro per aria essiccata pulita
- Monitor – per configurare il software
- Tastiera e mouse
- Coperture dei cavi

03 • Layout di sistema

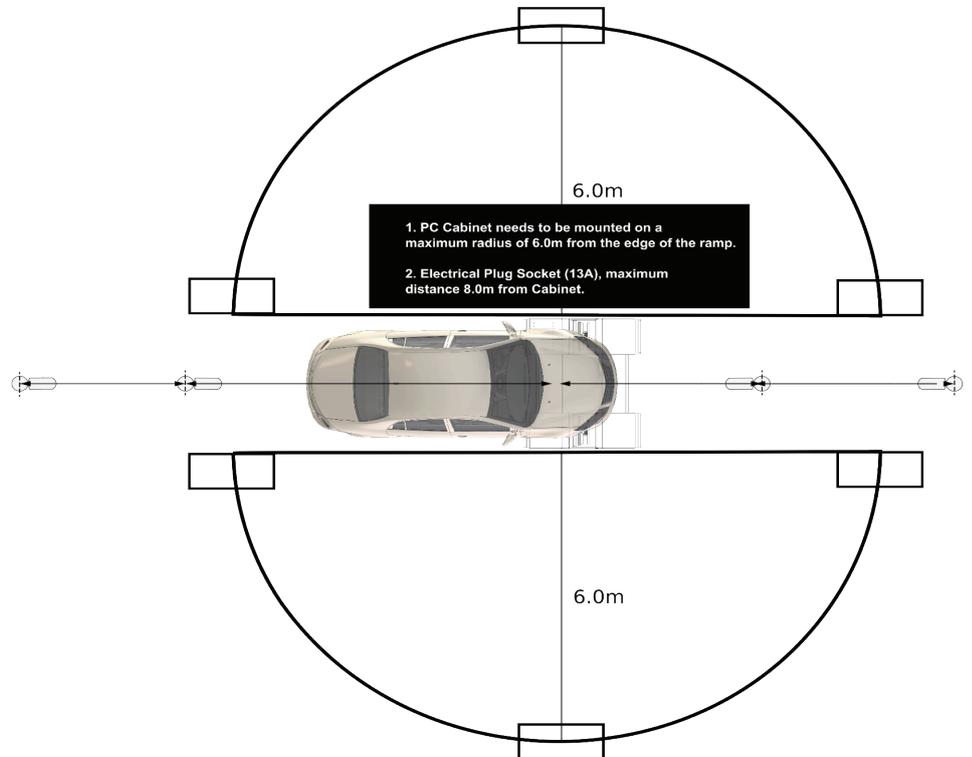
3.1 Disegni di layout





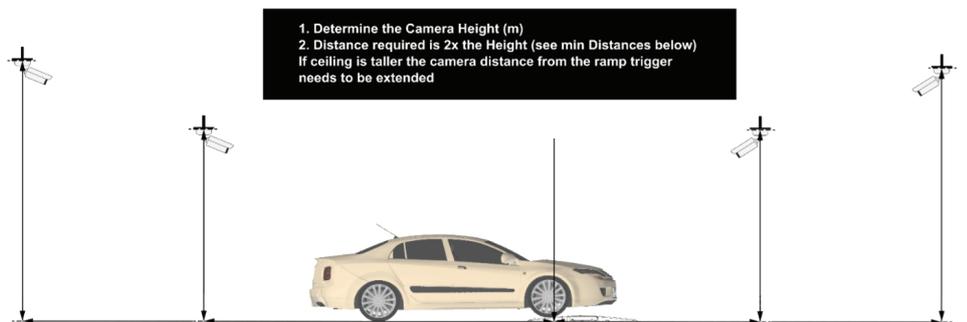
3.2 Posizioni cabinet PC

- Il cabinet PC deve essere montato su un raggio massimo di 6,0m dal bordo della rampa.
- Presa elettrica (13A), distanza massima di 8,0m dal cabinet.

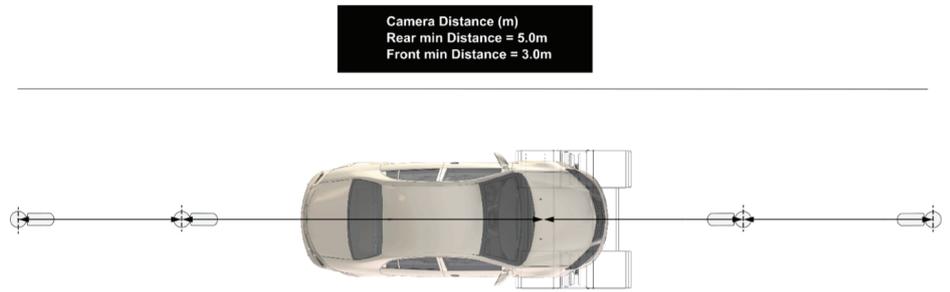


3.3 Supporto centrale telecamera

- Determinare l'altezza della telecamera (m)
- La distanza richiesta è pari al doppio dell'altezza (vedere distanza minima seguente)
- Se il soffitto è più alto, si deve aumentare la distanza dalla telecamera all'attivatore della rampa

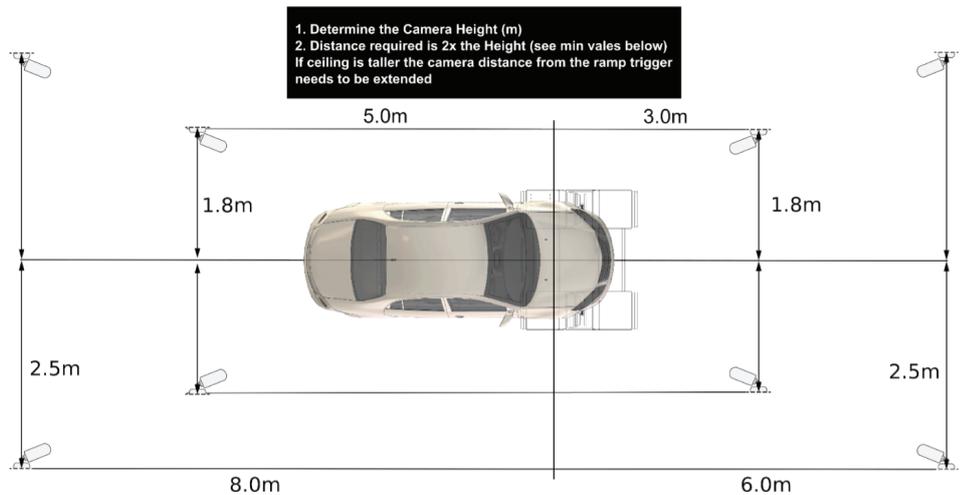


- Distanza dalla telecamera (m)
- Distanza minima posteriore: 5,0m
- Distanza minima anteriore: 3,0m



3.4 Supporto fuori centro della telecamera

- Determinare l'altezza della telecamera (m)
- La distanza richiesta è pari al doppio dell'altezza (vedere distanza minima seguente)
- Se il soffitto è più alto, si deve aumentare la distanza dalla telecamera all'attivatore della rampa

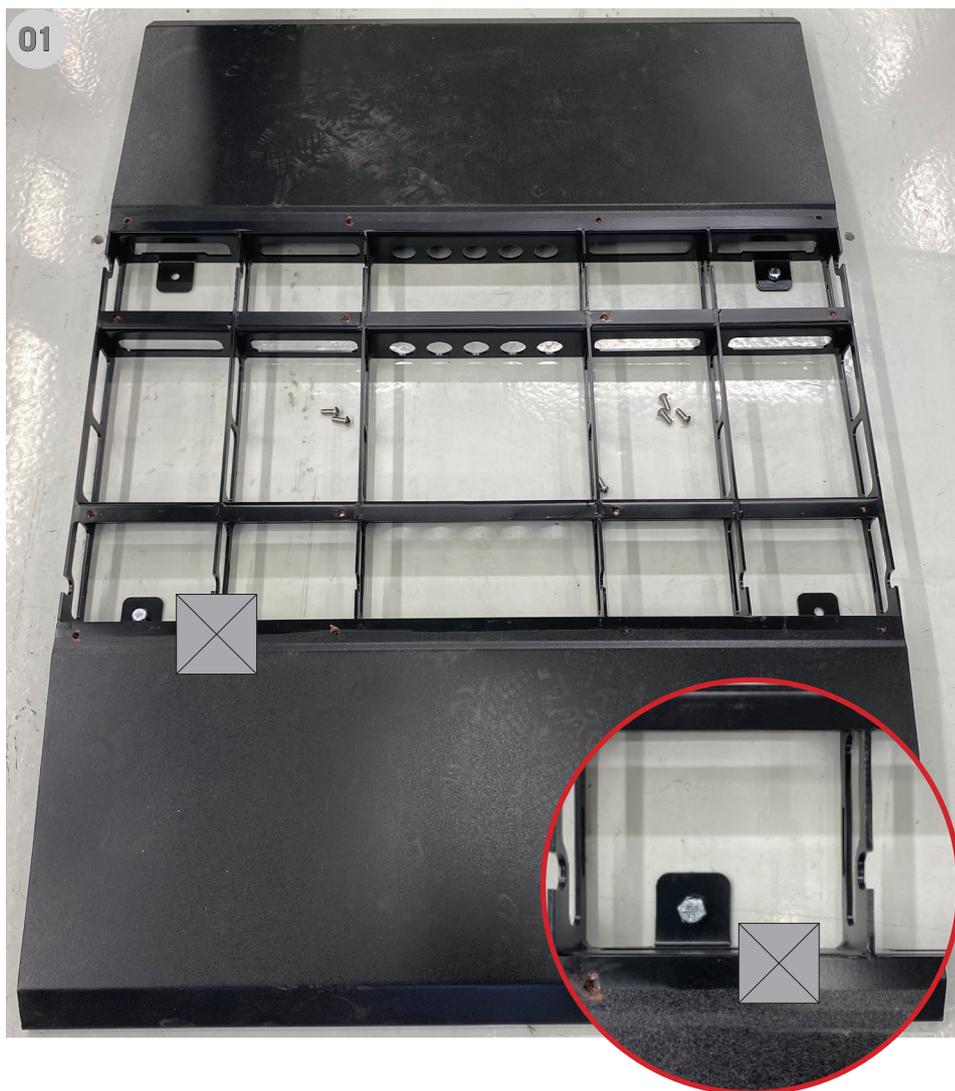


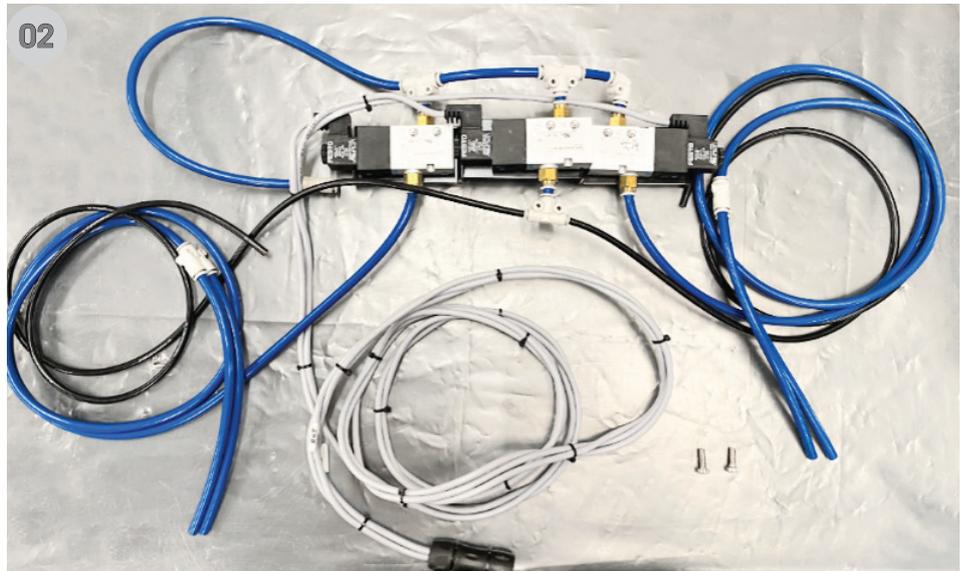
04 • Istruzioni per l'installazione

1. Se non è stato premontato, montare il blocco valvole pneumatiche prima di fissare la sezione centrale al pavimento. Prestare attenzione a non impigliarsi nei cavi o nei tubi dell'aria.
2. Contrassegnare una linea centrale da usare come riferimento, solitamente con una porta di ingresso
3. Allineare la sezione centrale con la linea centrale dell'apertura
4. Accertarsi di salire dritti con l'auto sulla rampa
5. Evitare di dover sterzare sulla rampa
6. Posizionare la rampa a min. 0,5m all'interno della porta
7. Una volta raggiunta una posizione adeguata, fissare la sezione centrale al pavimento utilizzando un fissaggio idoneo.

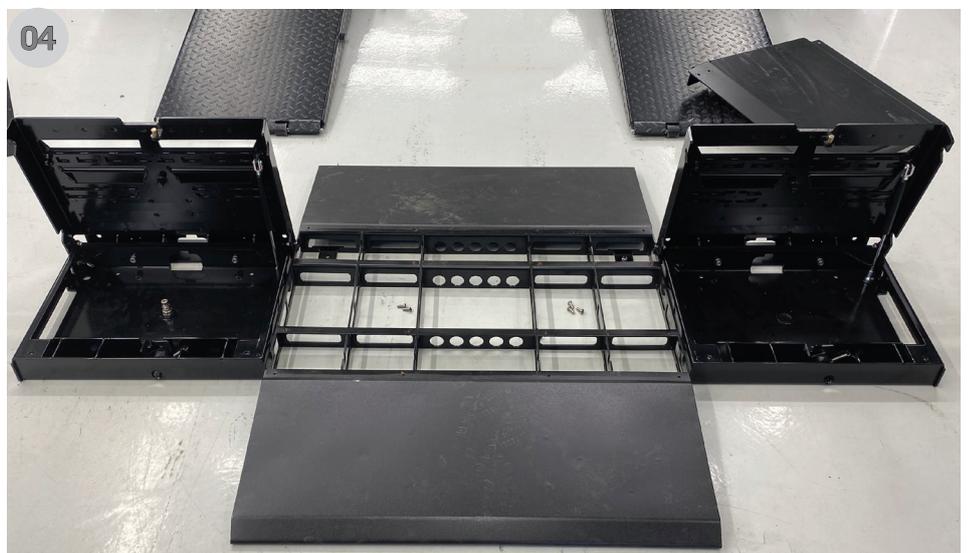


ATTENZIONE: Accertarsi che la sezione centrale sia quadrata prima di fissarla al pavimento.





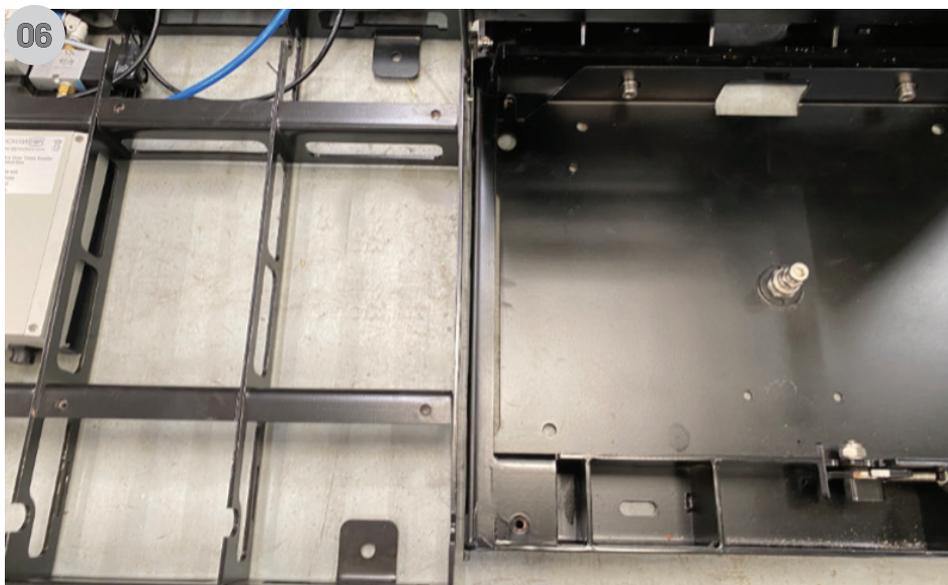
8. Posizionare gli alloggiamenti dei 2 sensori con i coperchi che si aprono nella direzione di marcia sui due lati della sezione centrale.



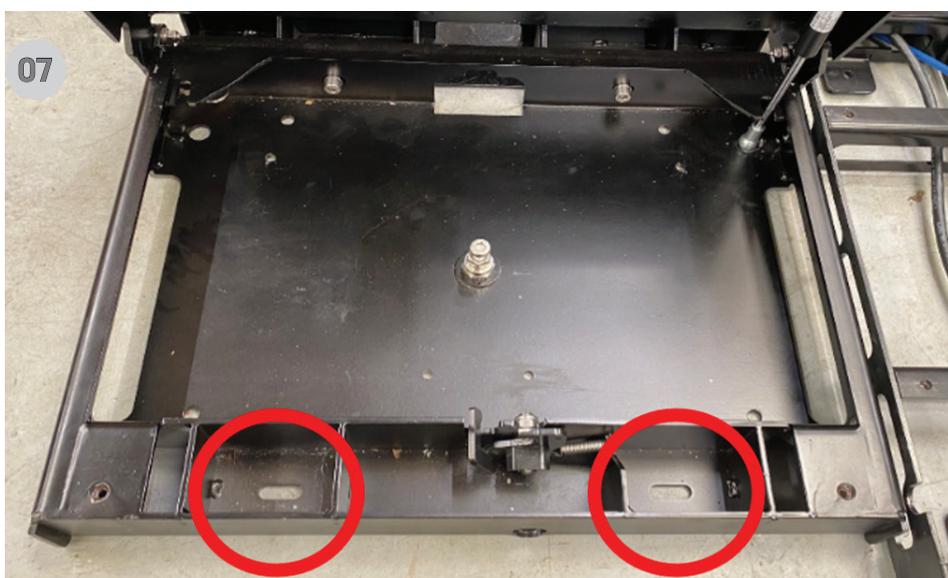
9. Allineare il perno della cerniera con l'apertura nella sezione centrale. Lasciare spazio per consentire al coperchio di chiudersi senza colpire la sezione centrale.



10. Accertarsi che gli alloggiamenti siano allineati correttamente.



11. Fissare gli alloggiamenti dei sensori al pavimento, utilizzando quattro fissaggi per ogni alloggiamento.





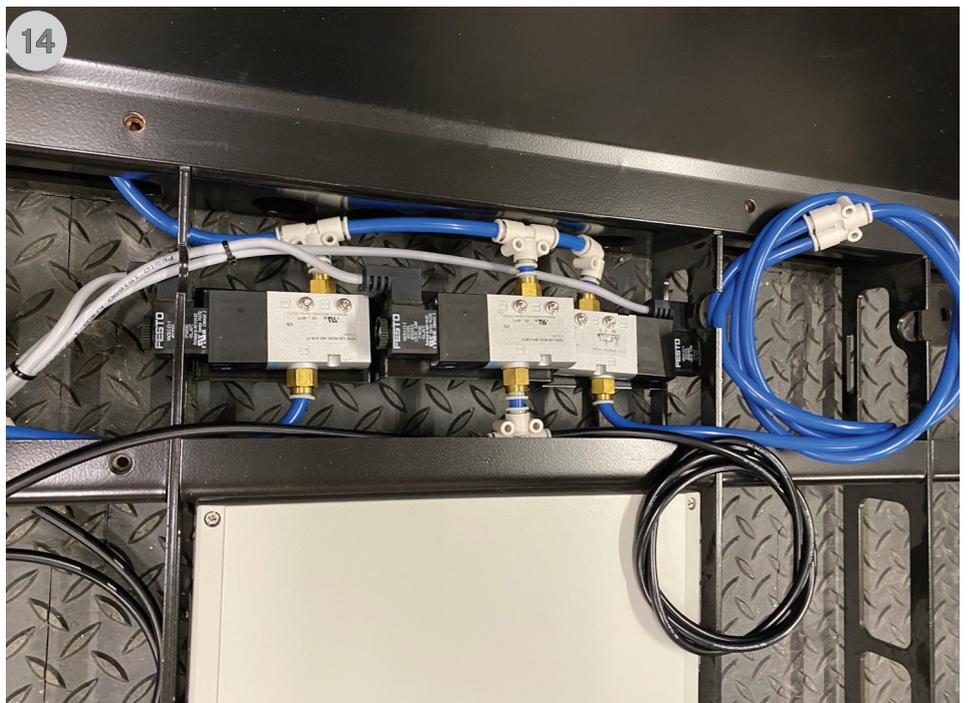
12. Posizionare la scatola di attivazione nella sezione centrale.





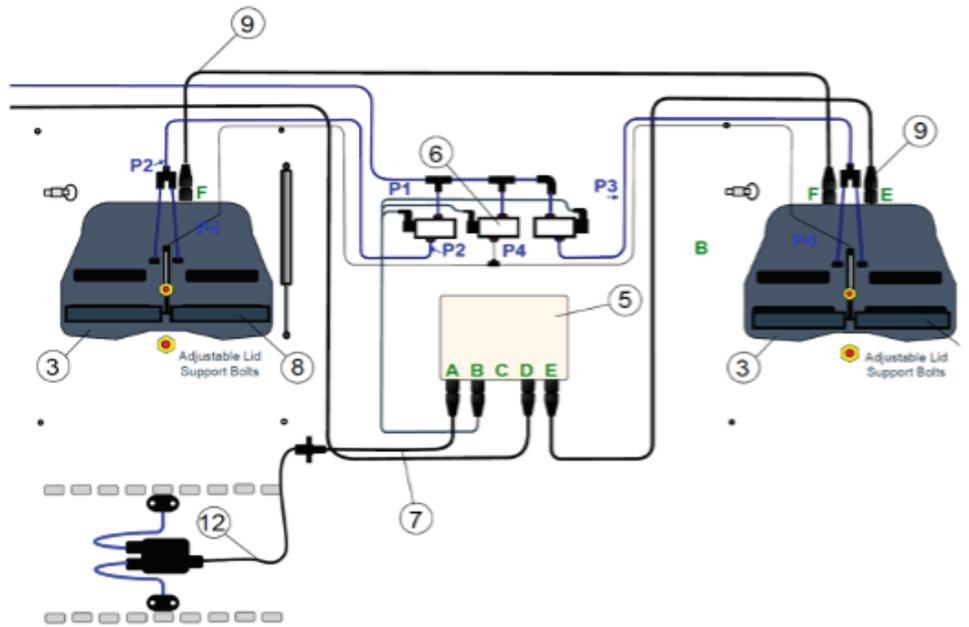
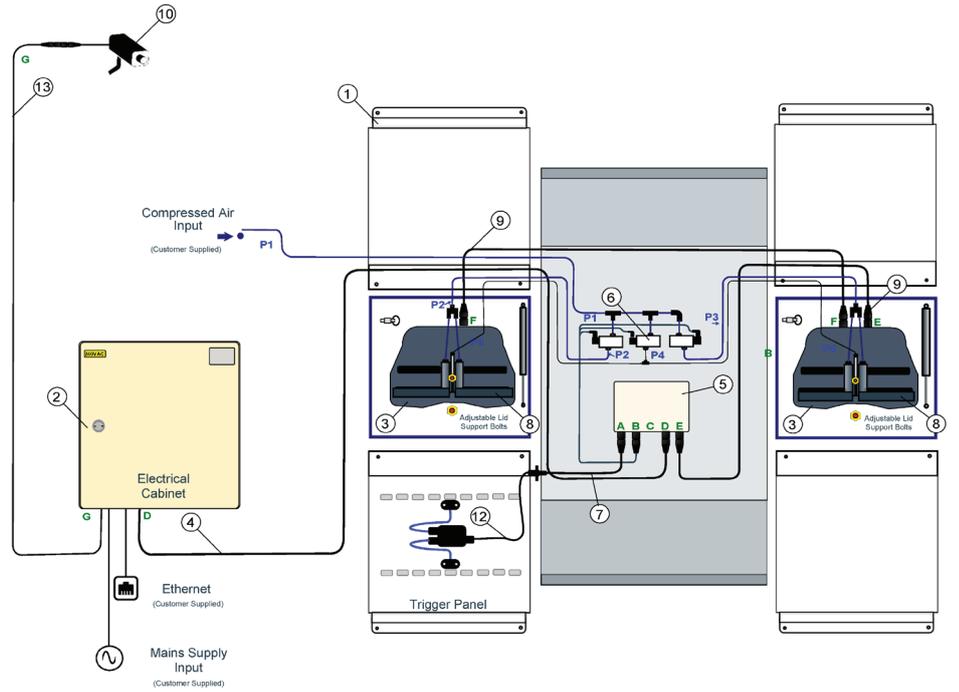
13. Montare il blocco elettrovalvole in posizione.

14. Collegare il blocco elettrovalvole alla scatola di attivazione. Avvolgere il cavo in eccesso nella copertura centrale

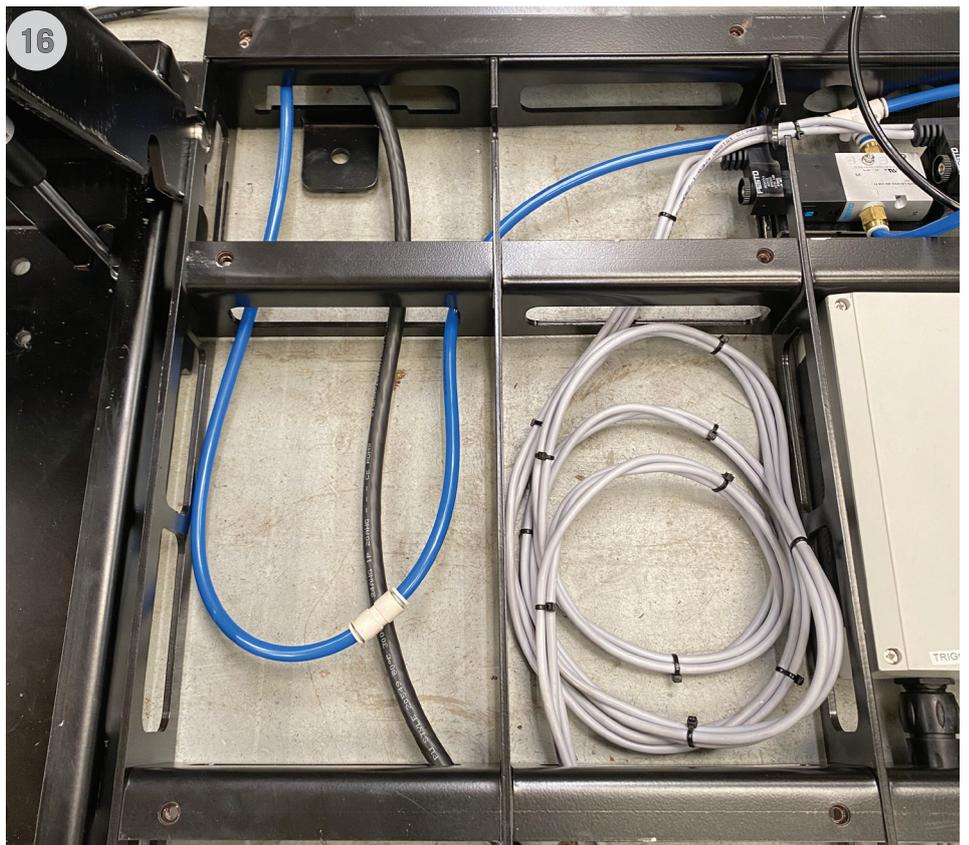


Decidere su quale lato della rampa verrà posizionato il cabinet PC. Da ciò dipende dove verranno posati i cavi per l'aria e l'alimentazione.

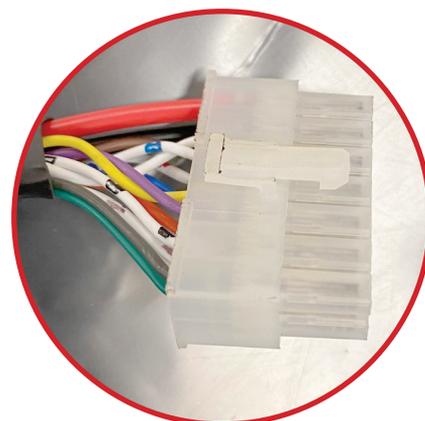
15. Cablaggio

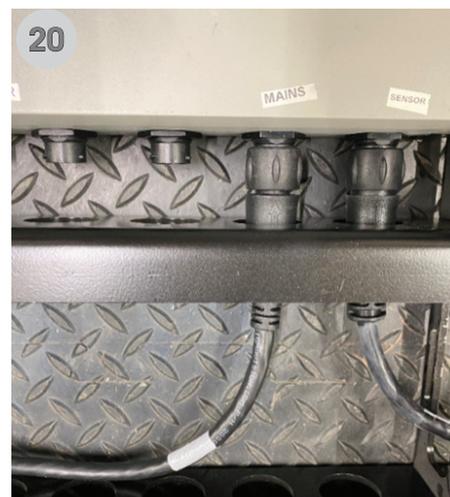
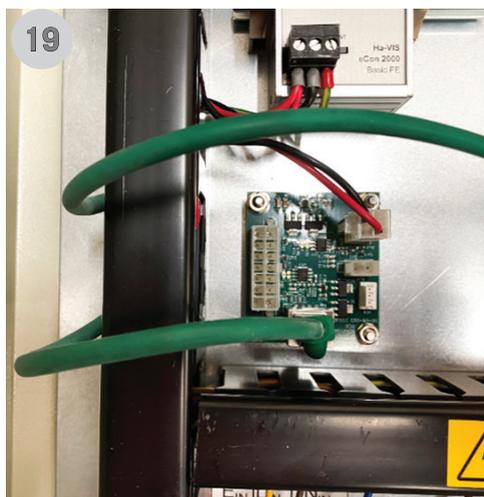


16. Posare l'alimentazione principale dell'aria al blocco elettrovalvole.
Questa alimentazione deve essere filtrata e regolata su 8-10bar.

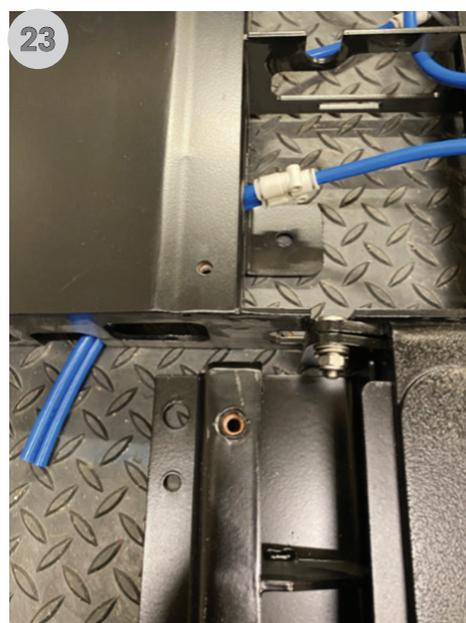
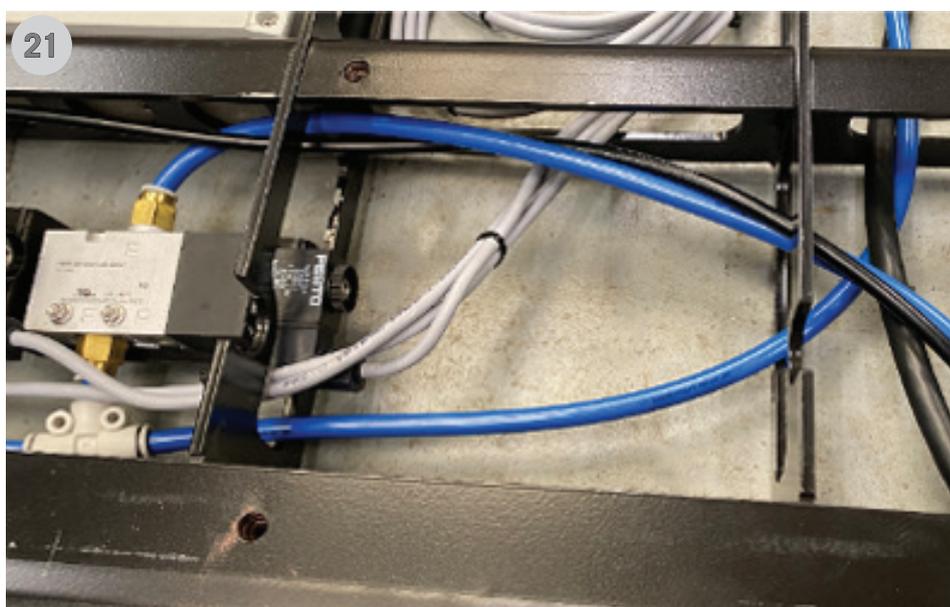


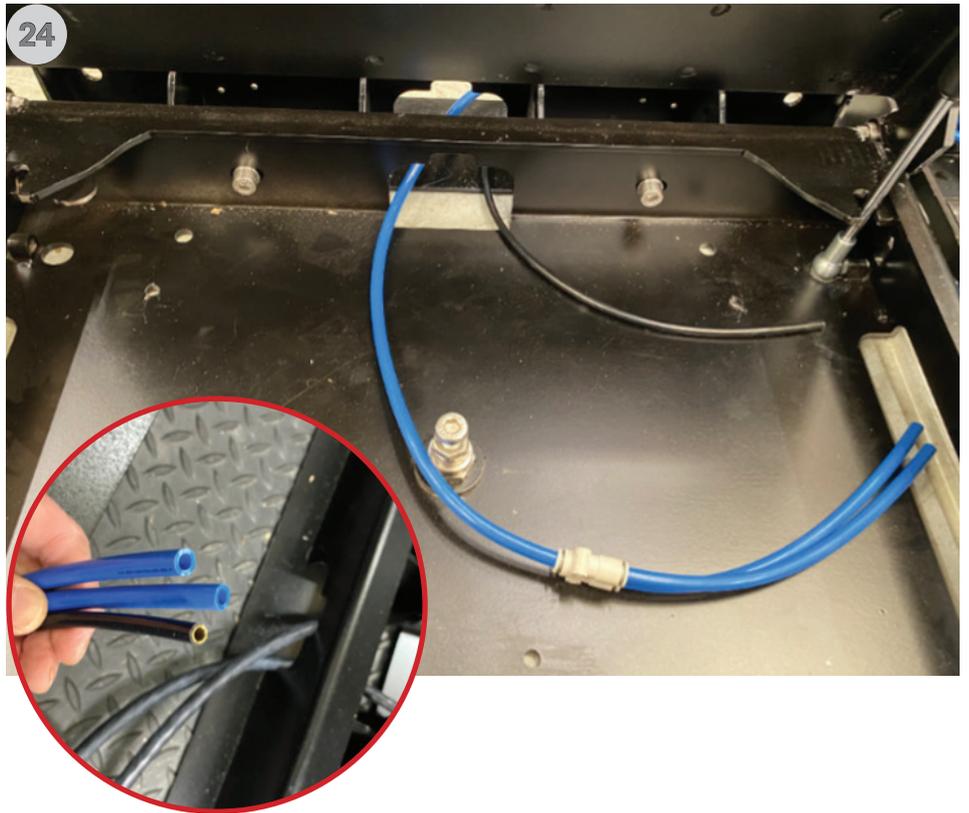
17. Posare il cavo da 10m dal cabinet PC alla scatola di attivazione





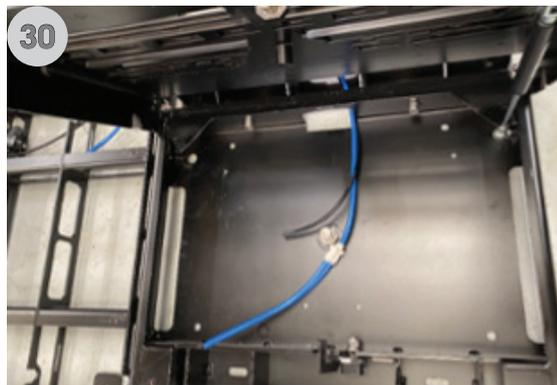
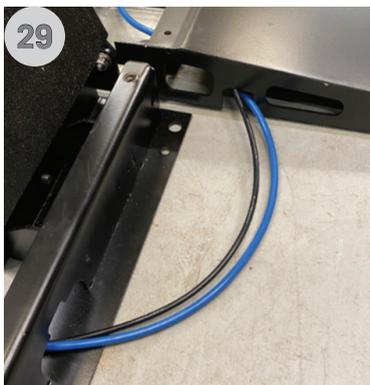
18. Dal blocco elettrovalvole, posare l'alimentazione di aria di sinistra per l'otturatore (nero) e l'alimentazione di aria per le lame d'aria (blu) attraverso la sezione centrale nell'alloggiamento del sensore di sinistra, attraverso il foro.





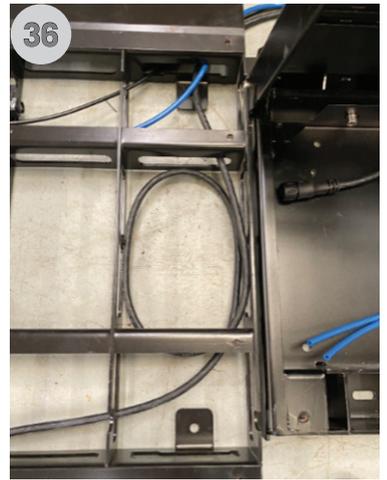
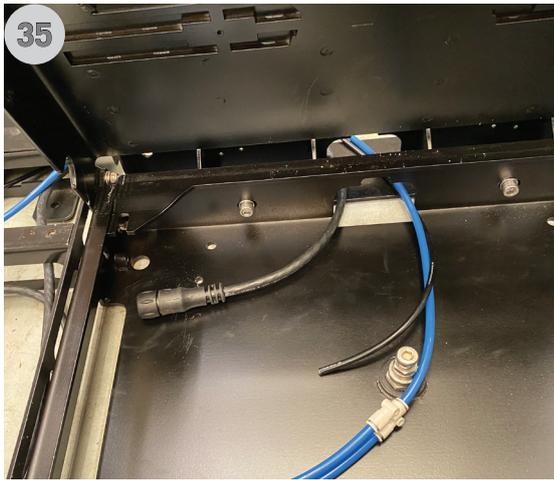
19. Dal blocco elettrovalvole, posare l'alimentazione di aria di destra per l'otturatore (nero) e l'alimentazione di aria per le lame d'aria (blu) attraverso la sezione centrale nell'alloggiamento del sensore di destra, attraverso il foro.



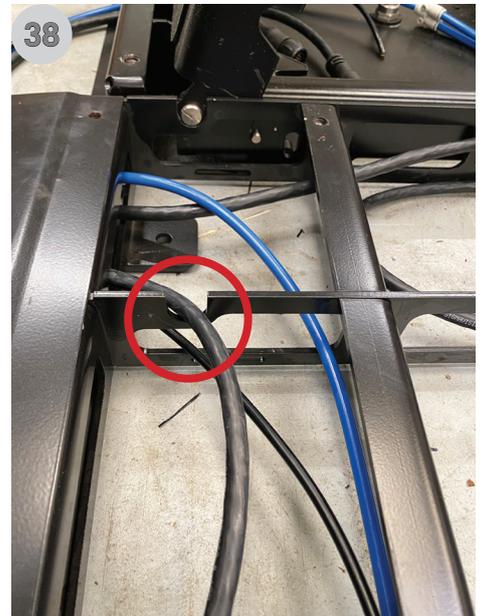
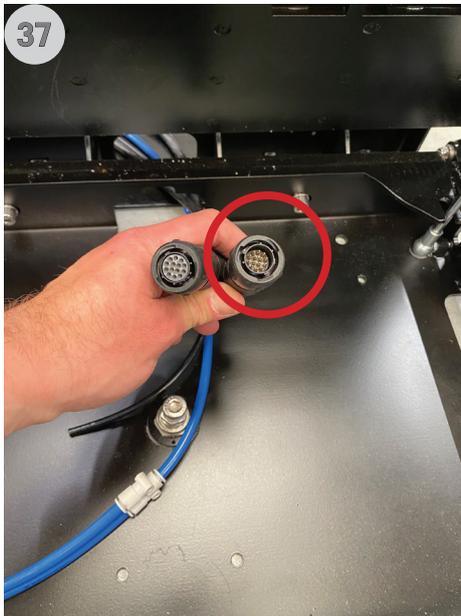


20. Posare un cavo da 2,5m dalla scatola di attivazione all'alloggiamento del sensore destro





21. Cavo da 2,5m dall'alloggiamento del sensore destro all'alloggiamento del sensore sinistro. Connessione femmina a sinistra, connessione maschio a destra



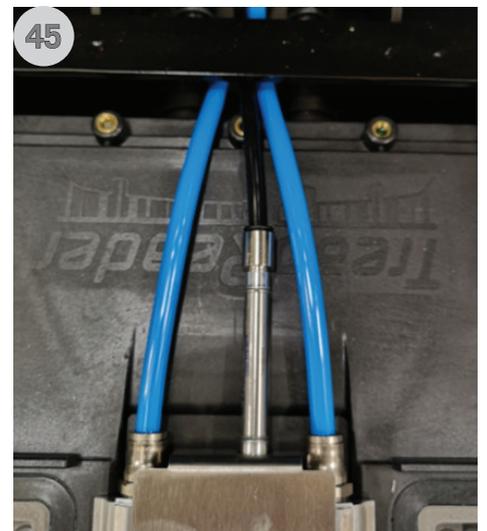


22. Montaggio dei sensori. Scegliere il sensore con il numero di serie inferiore per l'alloggiamento del sensore di sinistra

a. Collegare la contospina alla presa del sensore maschio



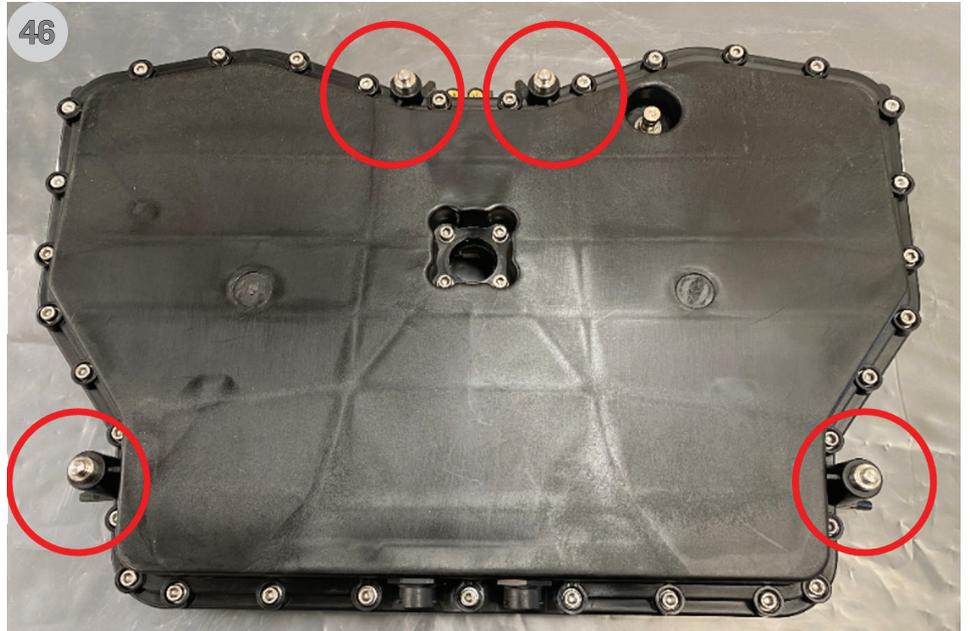
b. Collegare la linea dell'aria nera al pistone otturatore e le linee dell'aria da 8mm blu alle lame d'aria. Quindi ripetere per il sensore destro.



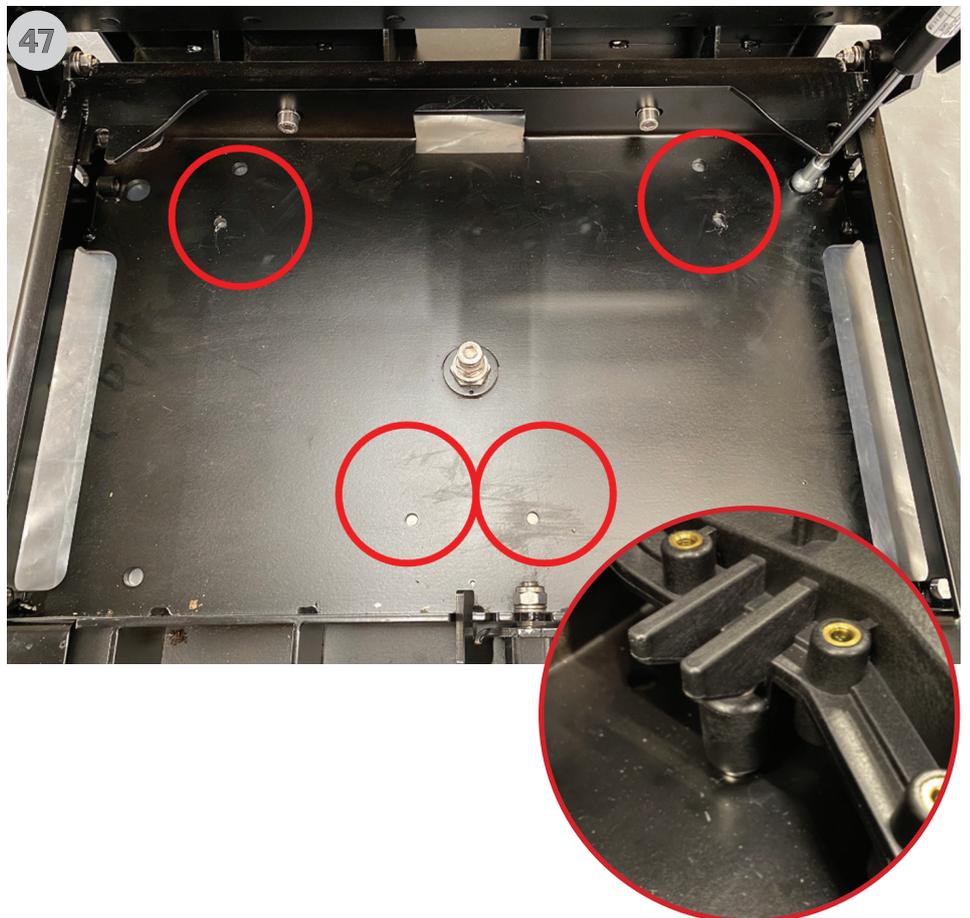


N.B.: Ci saranno 2 collegamenti dei cavi: il primo dal sensore di sinistra e il secondo cavo alla scatola di attivazione

23. Montare i sensori negli alloggiamenti, posizionando i 4 perni a molla sul fondo dell'alloggiamento del sensore



I quattro perni sul fondo del sensore corrispondono ai quattro fori nella base dell'alloggiamento del sensore

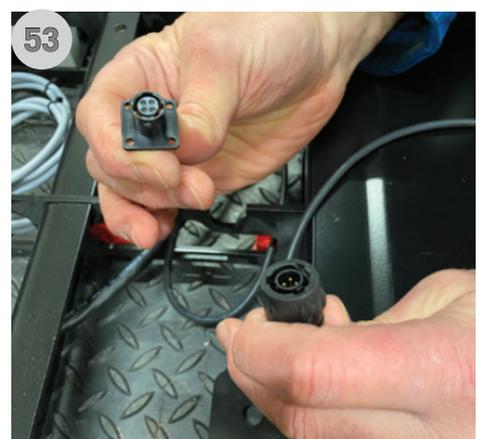
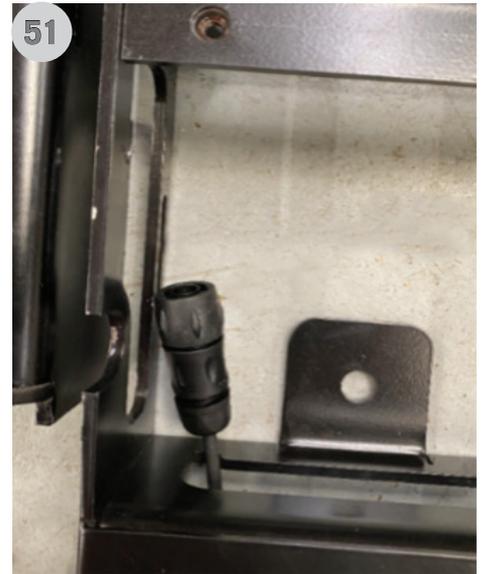


24. Collegare la piastra di attivazione alla rampa e collegare il cavo alla scatola di attivazione. La piastra di attivazione è posizionata sul lato sinistro guardando nella direzione di marcia.
- Posare il cavo facendolo uscire di lato dalla rampa di salita e facendolo entrare nella sezione centrale



N.B.: Fare attenzione a non impigliarsi nel cavo

- Unirlo alla prolunga e poi collegarlo alla scatola di attivazione

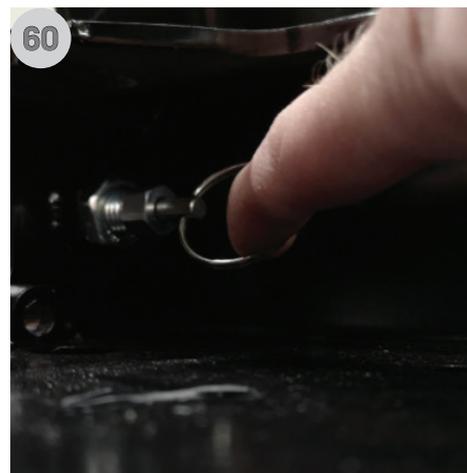




25. Montare la rampa di attivazione sull'alloggiamento del sensore utilizzando 2 fissaggi.

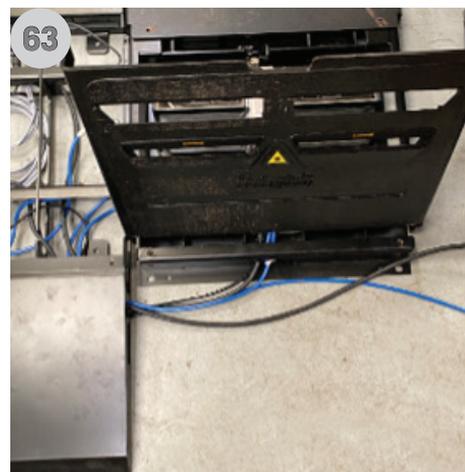


26. Per chiudere il coperchio dell'alloggiamento del sensore si deve tirare il perno sul fermo di sicurezza.



27. Fissare e montare l'altra rampa di salita e 2 rampe di discesa utilizzando i fissaggi in dotazione sugli alloggiamenti dei sensori.





N.B.: Accertarsi che i cavi non siano impigliati.

28. Fissare le rampe a terra attraverso gli appositi fori



29. Centrare la copertura

- a. Controllare tutti i collegamenti e verificare che non vi siano cavi impigliati
- b. Verificare che il cavo non possa restare impigliato quando si chiudono i coperchi

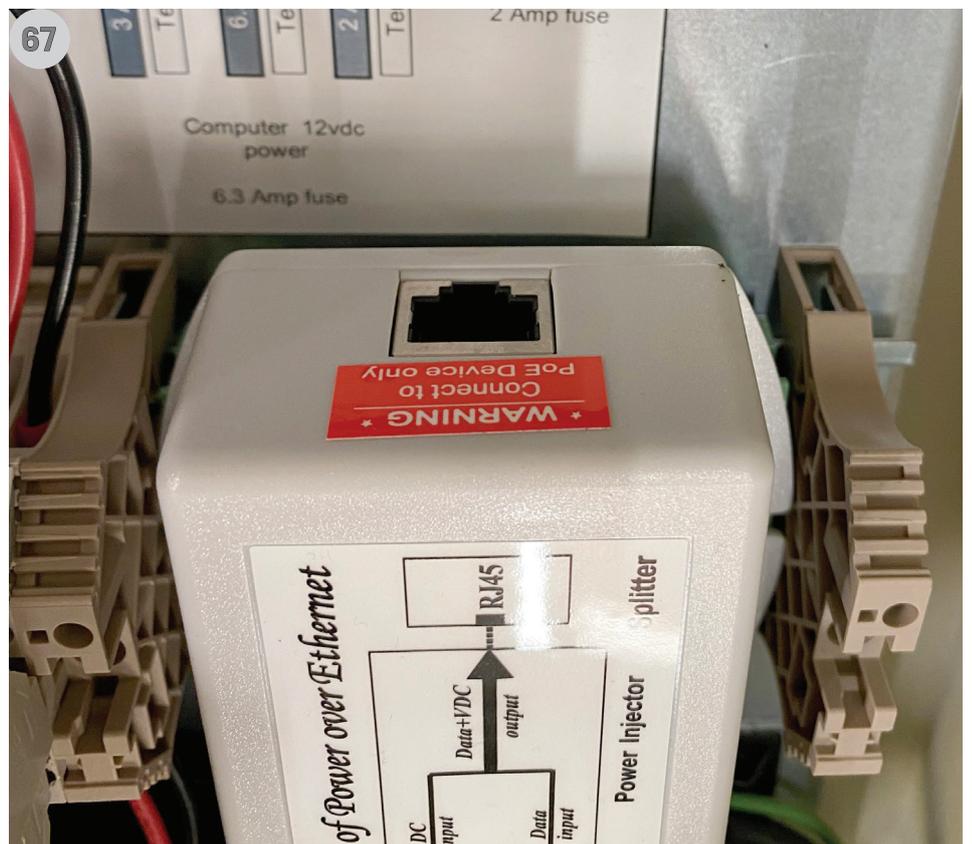
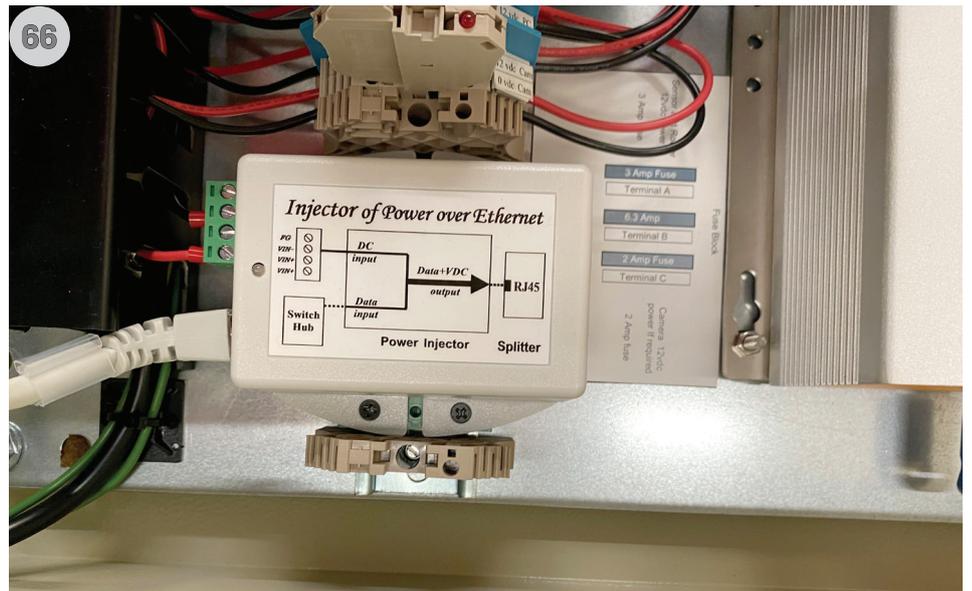




N.B.: Per maggiore sicurezza, tutti i cavi sul pavimento dovrebbero essere fissati e coperti (non in dotazione).

30. La telecamera ALPR può essere montata davanti o dietro. È preferibile avvicinarsi alla linea centrale del veicolo. La distanza ideale è pari al doppio dell'altezza di fissaggio della rampa. Per esempio, se il tetto a cui fissare la telecamera è alto 3m, la telecamera deve essere posizionata a 6m dalla parte anteriore del veicolo. Prestare attenzione alla luce del sole dietro il veicolo e all'illuminazione in generale.

La telecamera ALPR è collegata al cabinet PC tramite il cavo CAT 5 in dotazione.



31. Montare il cabinet PC su una parete.

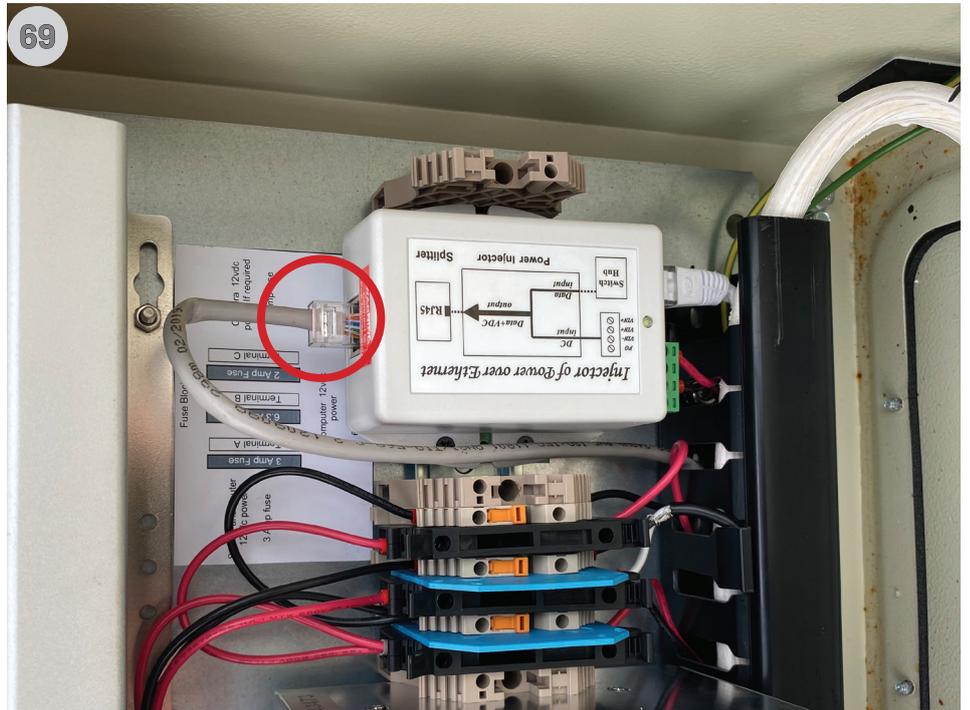
- Montare il cabinet sulla parete utilizzando il kit di raccordi in dotazione oppure direttamente attraverso i fori presenti nel cabinet.



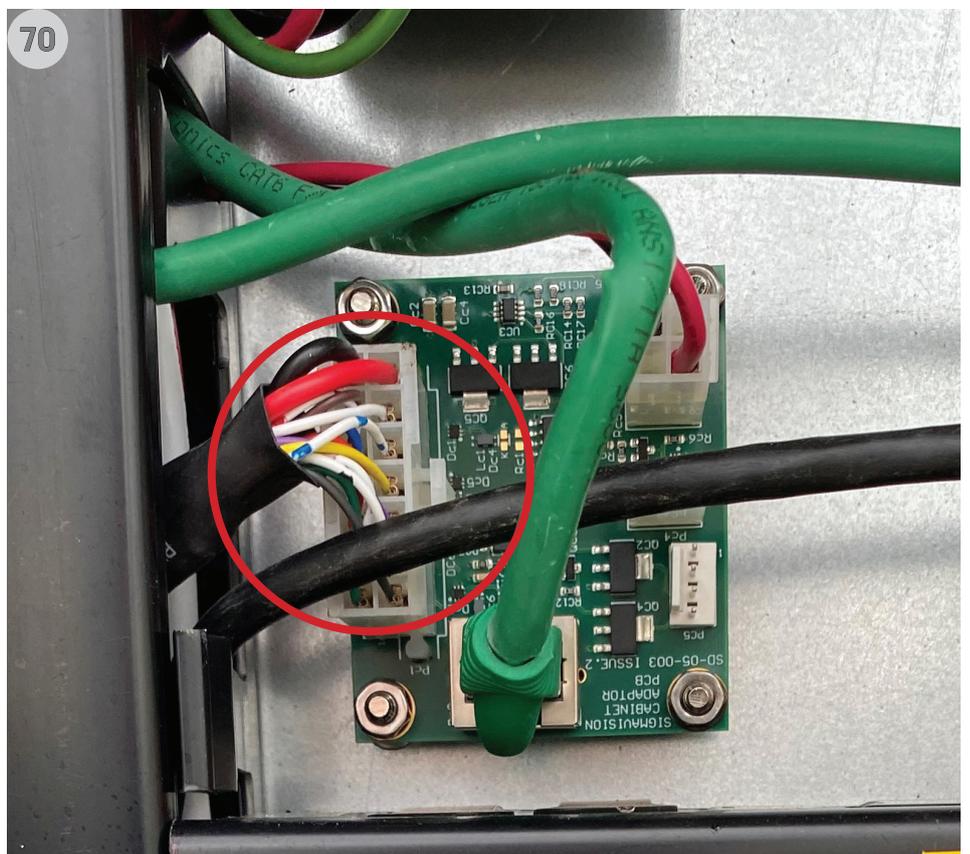
N.B.: Il cavo dal cabinet PC all'alloggiamento del sensore è lungo soltanto 10m.

05 • Collegamento dei cavi all'armadio elettrico

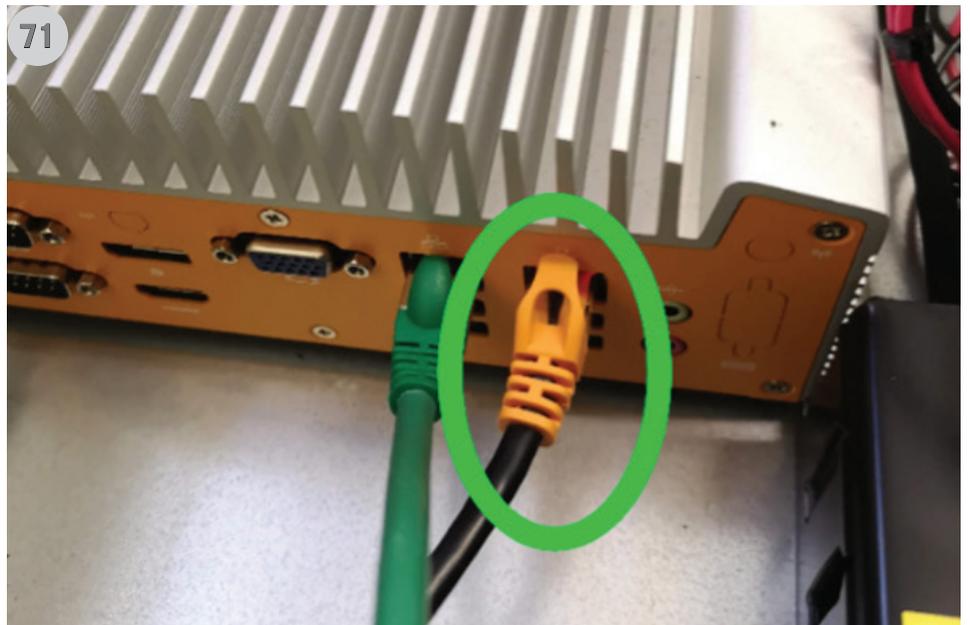
Cavo della telecamera, iniettore RJ45 POE (si tratta di un optional, solitamente montato). È necessaria una configurazione ulteriore nel software (server ALPR e paese).



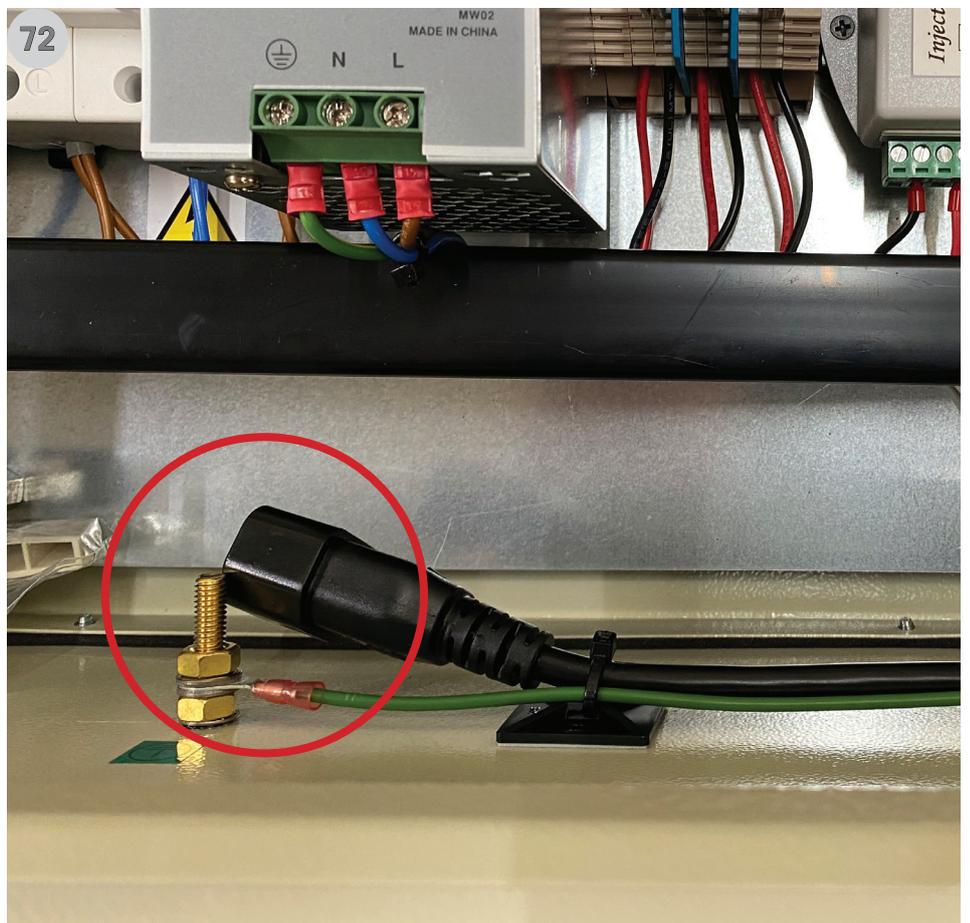
Cavo della scatola di attivazione, cavo rampa da 10m.



Cavo di rete (optional). Se il sistema utilizza una rete fornita dal cliente, deve essere collegato alla porta RJ45 di destra guardando il PC dal retro. Questa porta si trova di fabbrica in modalità DHCP.



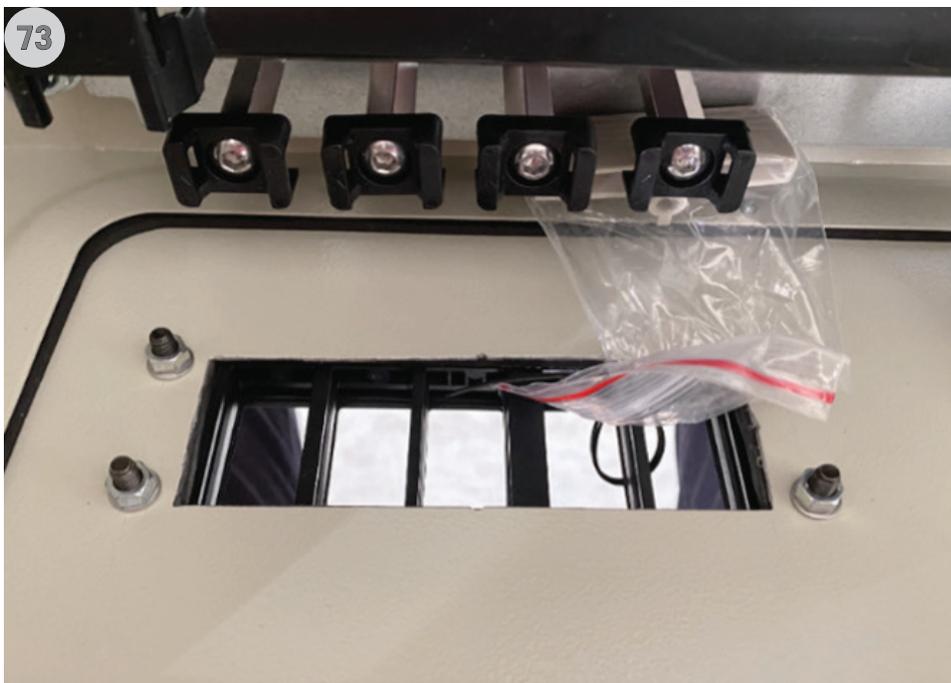
Alimentare il cavo IEC.
Questo cavo NON è fornito/compreso in quanto dipende dal cliente (paese e lunghezza).



5.1 Guarnizioni del cabinet

I cavi che entrano nel cabinet devono essere dotati di guarnizioni per garantire un scarico appropriato della tensione.

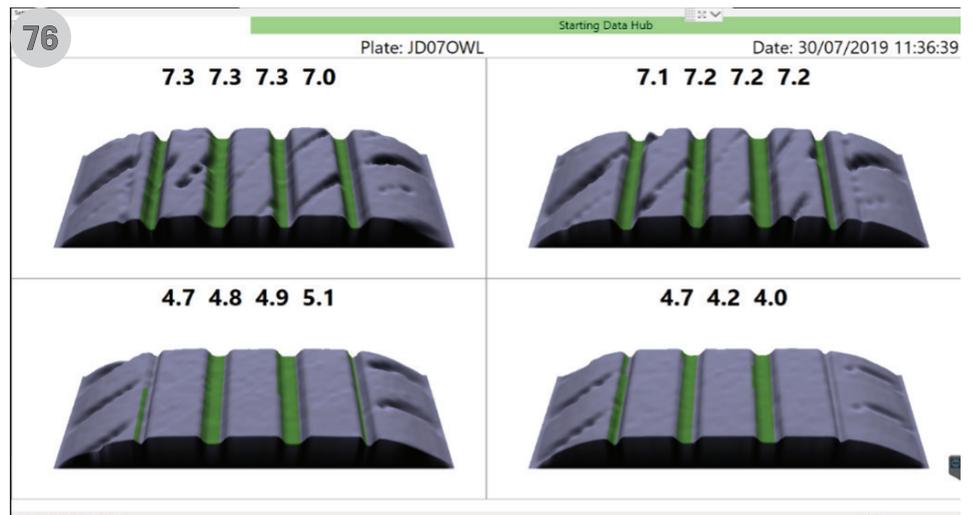
Le istruzioni relative alla loro applicazione sono consultabili scansionando il codice QR.

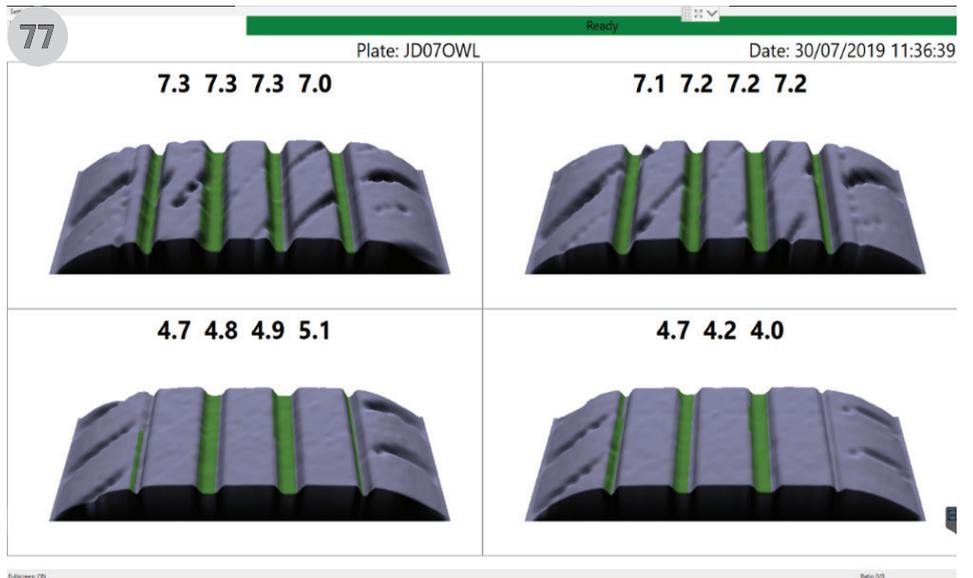


Il sistema è preconfigurato e testato in fabbrica prima della spedizione. Ciò significa che se tutto è collegato correttamente, come descritto nella **sezione 4/punto 14**, il sistema sarà perfettamente operativo pochi minuti dopo l'accensione, come descritto di seguito.

6.1 Sequenza di accensione del sistema

1. Accendere il SISTEMA
2. Il computer si avvierà automaticamente
3. Windows si aprirà automaticamente
4. Il Task Scheduler esegue il task TreadReaderGUI
5. La GUI si avvia a pieno schermo e segnala LIGHT GREEN, STARTING DATA HUB (fig. 78)
6. La GUI avvia il middleware (collegamenti sensori e calcolo della profondità del battistrada)
7. Il middleware cercherà di collegarsi ai sensori in base ai numeri di serie impostati (il sensore di sinistra deve sempre avere il numero di serie inferiore **sezione 4/punto 21**).
8. La GUI attende la risposta della scatola di attivazione.
9. La GUI riceve un messaggio attivo e segnala DARK GREEN, READY (fig. 79)
10. Sistema pronto per i veicoli





6.2 Sequenza di accensione del sistema

Per sfruttare appieno le caratteristiche del sistema, solitamente si devono effettuare alcune configurazioni aggiuntive durante l'installazione. Le istruzioni su dove posizionare la telecamera sono consultabile nel documento Sondaggio DOC70-01. Per posizioni in spazi pubblici o parcheggi, la telecamera ALPR NON deve essere installata in modo da visualizzare il retro del veicolo.



ATTENZIONE: Il sistema deve accedere ai seguenti domini Internet affinché sia disponibile la funzionalità seguente.

- <https://sigmavision-api-prod.universlabs.io>
- <https://treadmanager.net>
- <https://alpr.sigmavision.com>

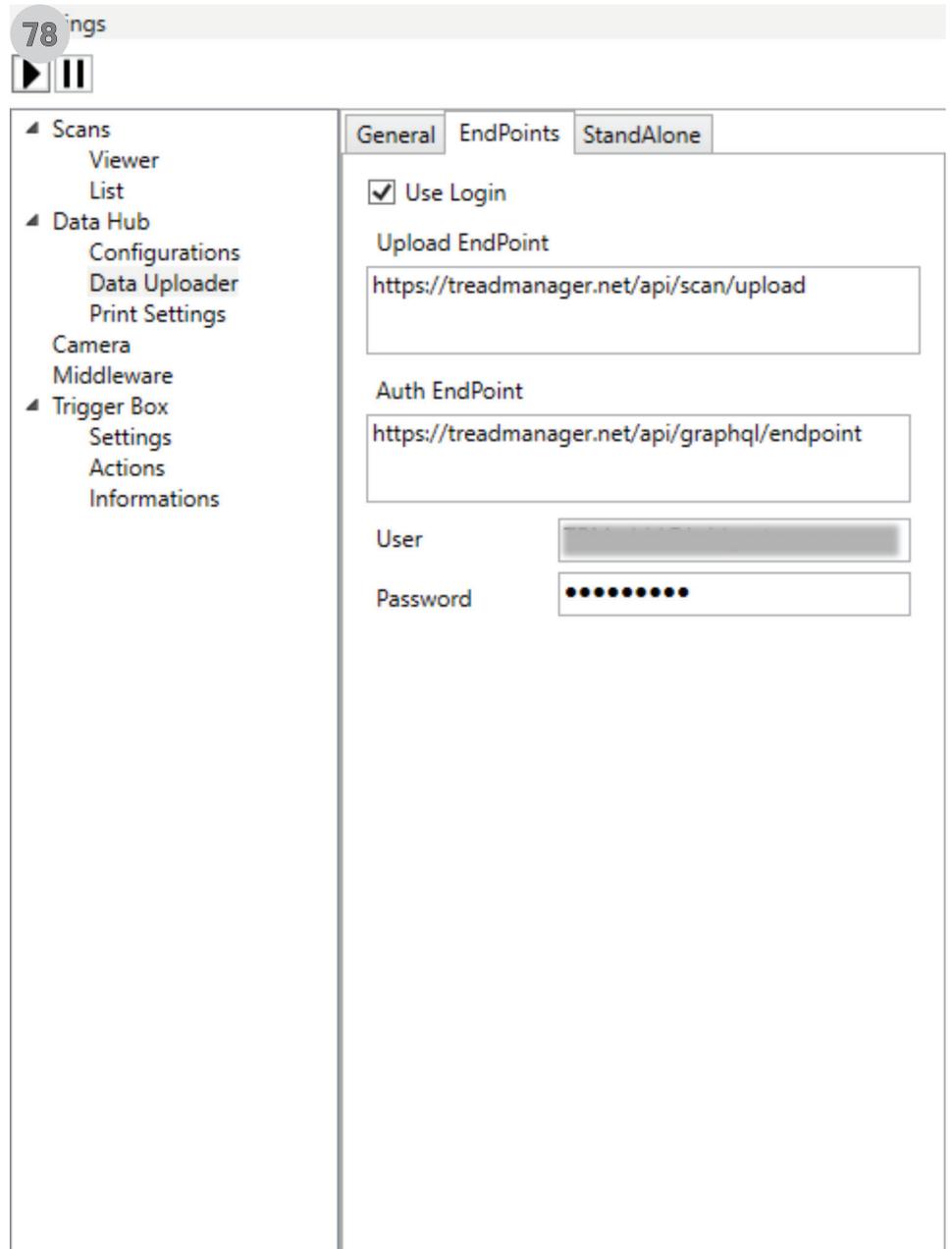
Rete locale per consentire il collegamento verso l'esterno a TeamViewer.

6.2.1 Login/password TreadManager

Consente al sistema di caricare i dati di scansione dello pneumatico su TreadManager.

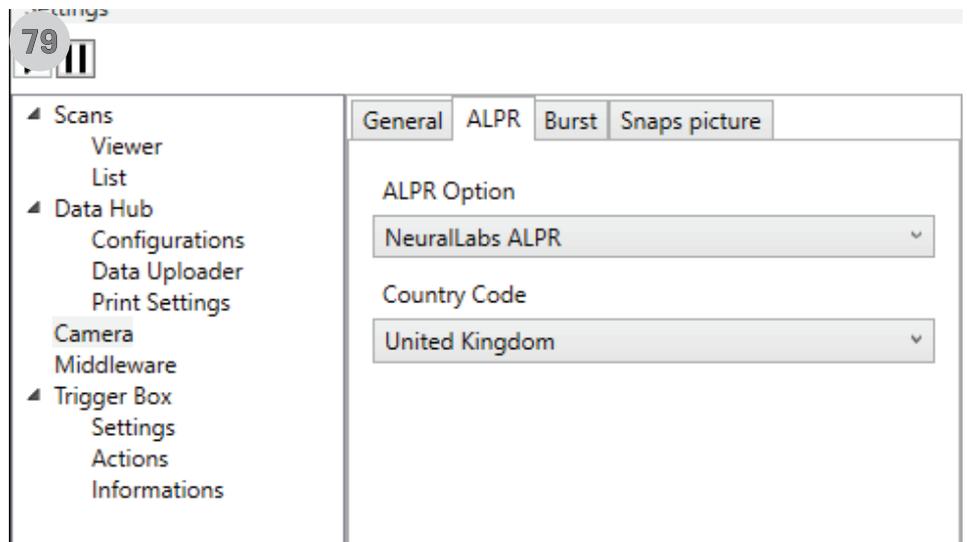
Ogni rampa appartiene a un'officina che può essere visualizzata da un browser Internet.

Affinché ciò sia possibile si deve prima creare uno user. Per ulteriori informazioni, contattare il proprio distributore o rappresentante di vendita. Una volta impostato, premere il pulsante di controllo per verificare che lo user name e la password siano corretti. Per far ciò è necessario avere accesso ad Internet.



6.2.2 ALPR

Per decodificare la targa è necessario impostare il server e il paese. Per impostarli, utilizzare gli elenchi a discesa seguenti. NeuralLabs ALPR è il server consigliato da utilizzare per ottenere i risultati migliori.

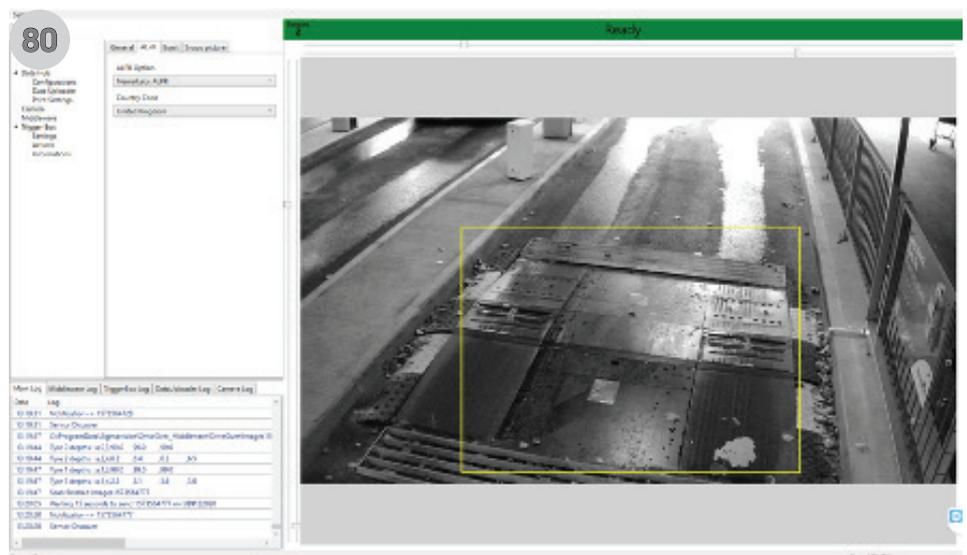


6.2.3 Vista telecamere

Consigliamo di “ritagliare” e limitare la vista della telecamera ALPR in quanto il software può rilevare più targhe.

cioè da diversi veicoli nel campo visivo della telecamera.

A tale scopo, regolare i cursori attorno all'immagine. Ci sono quattro cursori. Spostandoli apparirà una finestra gialla che mostra la vista ritagliata. È sconsigliabile realizzare una finestra troppo piccola in quanto il veicolo non sarà mai esattamente nello stesso posto per effetto della velocità e del comportamento del conducente.



6.2.4 Supporto da remoto

TeamViewer è pre-installato di fabbrica per qualsiasi requisito di supporto da remoto (richiede accesso a Internet).

TreadReader può utilizzarlo per attuare una diagnosi dei sistemi da remoto oppure per aiutare con l'installazione o problemi futuri.

07 • Supporto durante l'installazione

Se si incontrano problemi durante il processo di installazione, è possibile contattare TreadReader utilizzando i dettagli riportati di seguito oppure tramite il proprio distributore o rappresentante di vendita:

Email: info@treadreader.com



Eseguire la scansione per accedere
al documento in un'altra lingua



www.snapon-totalshopsolutions.com

Total Shop Solutions™ fa parte della famiglia di marchi Snap-on®
© 2020 Snap-on Incorporated

I marchi Total Shop Solutions™ offrono una gamma unica di soluzioni per allestire qualsiasi officina, dal pavimento al soffitto, con i migliori prodotti per le riparazioni di autoveicoli di tutto il settore. Dalle equilibratrici, agli assetti ruote, alla diagnostica, a torni per freni, e poi ponti sollevatori e sistemi di riparazione dopo incidenti.

Le immagini dei prodotti hanno finalità illustrative e possono differire dal prodotto effettivo. Snap-on® si riserva il diritto di modificare qualunque contenuto senza preavviso. Altri marchi menzionati sono marchi registrati dei rispettivi proprietari.